
Pequeño inversor universal

Instrucciones de operación

Voltaje horizontal de 220V

0.4kW-

3.0kW400V voltaje

horizontal 0.4kW-7.5kW

- Lea atentamente este manual para la instalación y el uso correctos.
- Por favor, entregue este manual al usuario final y guárdelo adecuadamente.
- Las especificaciones técnicas de este producto están sujetas a cambios sin previo aviso.

2R12020097-12.0A

Versión en inglés

Fecha de inicio: 7 de septiembre de 2020

Número de documento: XM-H0126

V1.0

La única declaración

Gracias por usar el inversor. Antes de su uso, debe leer cuidadosamente este manual, familiarizado con las precauciones de seguridad de este producto antes de su uso.

Precauciones de seguridad:

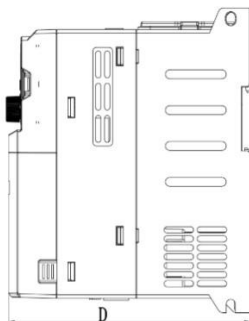
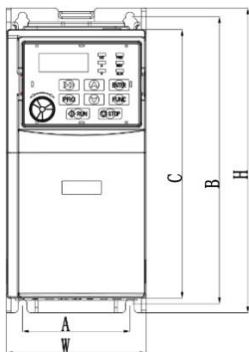
1. Antes de conectar, confirme si la potencia de entrada está apagada.
2. Para el trabajo de cableado, invite a un ingeniero eléctrico profesional a trabajar.
3. El terminal de tierra debe estar conectado a tierra.
4. Una vez que se completa el cableado del circuito de parada de emergencia, debe verificar que la acción sea válida.
5. La línea de salida del inversor no se puede conectar a la carcasa, la línea de salida no debe cortocircuitarse.
6. Confirme que la tensión de la fuente de alimentación del circuito principal de CA sea la misma que la tensión nominal del inversor.
7. No el convertidor de frecuencia para la prueba de resistencia a la presión.
8. Por favor, conecte la resistencia de frenado de acuerdo con el diagrama de cableado.
9. No conecte el cable de alimentación a los terminales de salida U, V, W.
10. No conecte el contactor al circuito de salida.
11. Antes de encender, asegúrese de instalar la cubierta protectora.
Al quitar la tapa, debe desconectar la energía.
12. Seleccione un inversor con función de reinicio y reintento, no se acerque al equipo mecánico. Cuando la alarma se detiene, se reiniciará de repente.
13. Confirme que la señal de funcionamiento se haya cortado, puede restablecer la alarma. Si la alarma se reubica en el estado de la señal de funcionamiento, el inversor puede comenzar de repente.
14. No toque el terminal del inversor. El voltaje en el terminal es más alto y más peligroso.
15. Cuando esté encendido, no reemplace el cableado y retire los terminales.
16. Antes de inspeccionar y mantener, corte la energía del circuito principal.
17. Está prohibido modificar el inversor sin autorización.

1. Lista de parámetros

Datos nominales del inversor

Modelo de producto	Potencia eléctrica	Fuente de alimentación	Corriente de salida (A)
0.75G1-220V	0.75 kilovatios	Alternativa monofásica 220V-240V	4
1.5G1-220V	1.5 kilovatios		7
2.2G1-220V	2.2 kilovatios		9.5
0.75G3-380V	0.75 kilovatios	Tres cambios de intersección 380V-440V 50Hz/60Hz	2.5
1.5G3-380V	1.5 kilovatios		4.1
2.2G3-380V	2.2 kilovatios		5.8
4.0G3-380V	4.0 kW		9.4
5.5G3-380V	5.5 kW		12.6
7.5G3-380V	7.5 kilovatios		16.1

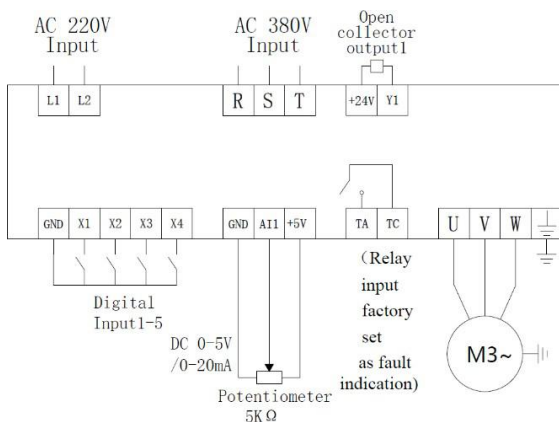
2. Tamaño del producto




Tamaño del producto del inversor

	H	W	D	A	B	C
0.75G1-220V	170	78	135	60	160	150
1.5G1-220V	170	78	135	60	160	150
2.2G1-220V	170	78	135	60	160	150
0.75G3-380V	170	78	135	60	160	150
1.5G3-380V	170	78	135	60	160	150
2.2G3-380V	170	78	135	60	160	150
4.0G3-380V	212	95	151	78	200	180
5.5G3-380V	212	95	151	78	200	180
7.5G3-380V						

3. Instalación y cableado

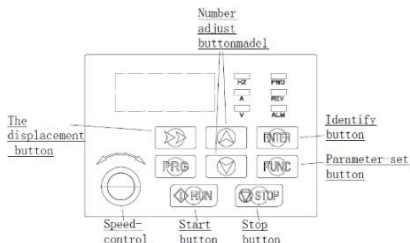


Descripción del uso del terminal del conductor		
Terminales	Usos	Configuración y descripción
R, S, T	Fuente de alimentación del inversor: conexión modelo 380V R, S, T Modelo de 220V conectado a R, S o R, T (de acuerdo con el terminal para determinar Etiqueta)	El extremo frontal de la fuente de alimentación de entrada del inversor debe usar un interruptor de aire como dispositivo de protección contra sobrecorriente. Si agrega un interruptor de protección contra fugas, para evitar la falla del interruptor de fuga, seleccione una sensibilidad 200 mA, tiempo de acción más de 100 ms
U, V, W	Salida del inversor conectado Para el motor	Para reducir la corriente de fuga, el cable del motor no debe exceder 50 metros.
	Dispositivo de puesta a tierra	El inversor debe estar en buenas condiciones Puesta a tierra
X1	Entrada digital X1	Establecido por el parámetro F2.13, el valor predeterminado de fábrica es avanzar
X2	Entrada digital X2	Establecido por el parámetro F2.14, el valor predeterminado de fábrica es inverso
X3	Entrada digital X3	Establecer por el parámetro F2.15, el valor predeterminado de fábrica ¿Es la primera fase de un vuelo de varias velocidades?
X4	Entrada digital X4	Establecido por el parámetro F2.16, el valor predeterminado de fábrica es la segunda fase de varias velocidades
Alemania	Señal y terminal público	Potencial cero de la señal de entrada analógica
+24 V	Salida del colector abierto Fuente de alimentación	+24 V, 10 mA es el más grande
+5 V	Frecuencia establecida en Fuente de alimentación del potenciómetro	+5 V, 10 mA es el más grande
Y1	Abra la salida del colector 1	4-20mA, impedancia de entrada: 100 Ω
Ai1	Señal de entrada analógica	Establecer por parámetro F0.02

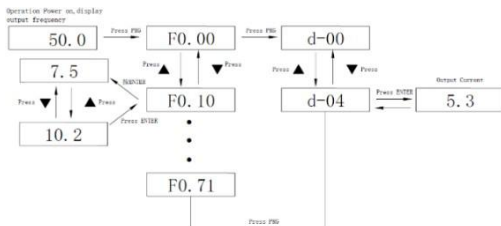
Centro de torre	Potencia de salida del relé	Clasificación de contacto por parámetro F0.06: AC250V/3A Dc24v/2a
-----------------	-----------------------------	---

4. Depuración

① Panel de operación y método de operación



Nota: Después de que el inversor esté encendido, se mostrará el panel de operación



Método para volver a la interfaz original después de establecer los parámetros:

1. Después del apagado, enciéndelo de nuevo.
2. Seleccione el parámetro d-00 y presione Prg.
3. Botón de ajuste de presión a largo plazo durante 3 segundos

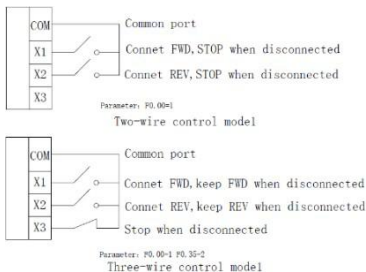
2 configuración del método de comando de operación del inversor

El modo de comando de operación del inversor se establece mediante el parámetro F0.02: inicio y parada controlados por el panel, terminal y comunicación (opcional):

(1) Inicio y detención del control del panel: (El valor predeterminado de fábrica es el panel para iniciar y detener F0.02 = 0)

Para usar el panel para controlar el inicio y la parada del inversor, presione el botón verde en el panel para comenzar y presione el botón rojo para detener. De forma predeterminada, el inversor se inicia hacia adelante y debe pasar el terminal de entrada X1-X5 (configuración inversa en 4).

(2) Inicio y parada de la terminal:



③, la elección del modo de configuración del inversor

El modo de ajuste de frecuencia del inversor se establece mediante el parámetro F0.02. Cuando F0.02 = 0, la frecuencia de operación se establece mediante el potenciómetro. Cuando F0.02 = 2, la entrada es AVI (0-5V se puede conectar al potenciómetro y la tapa J1 salta a la posición superior); Cuando F0.02 = 2, la entrada ACI (4-20mA, la tapa J1 salta a la posición inferior); Cuando F0.02 = 3 está controlado por un terminal externo (el valor de conmutación se establece en aumento/disminución de frecuencia).

5. Lista de parámetros

Parámetro	Nombre de la empresa	Valor predeterminado de fábrica	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
Parámetros de operación básicos del grupo F0				
F0.00	Método de control del motor	1	0~2	0: control VF 1: Control VF avanzado 2: control vectorial simple
F0.01	Ejecutar selección de canal de comando	0	0~1	0: El panel ejecuta el comando 1: el terminal ejecuta el comando
F0.02	Selección de configuración de frecuencia	0	0~5	0: potenciómetro de panel 1: Configuración numérica 1, ajustada por la tecla/tecla en el panel de operación 2: Simulación AVI dada (0 ~ 5V/0 ~ 20mA) 3: Configuración numérica 2, ajustada por el terminal hacia arriba y hacia abajo 4: el terminal de velocidad de dos niveles está conectado a una frecuencia de ajuste UP/DOWN dada y operativa 5: el terminal de velocidad de segundo nivel activa la configuración y se ejecuta
F0.03	Frecuencia de operación, configuración numérica	50.0 Hertz, frecuencia de transmisión	0.0 ~ frecuencia límite superior	El valor establecido es el valor inicial establecido por el número de frecuencia

F0.04	Control de frecuencia digital	00	0011	Una ubicación LED: apague la energía 0: almacenamiento 1: No se almacena Diez LED: tiempo de inactividad para mantener el estado 0: estado de reserva 1: No se debe retener Dirige cientos de lugares: reserva miles de lugares: reserva
-------	-------------------------------	----	------	--

Parámetro	Nombre de la empresa	Valor predeterminado de fábrica	Pre-minería Área	Contenido del proyecto
F0.05	Configuración de dirección de ejecución	0	0~1	0: adelante 1: inverso
F0.06	Frecuencia máxima de salida	50.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Máximo {50.0, [F0.06]} ~999.9 Hertz, frecuencia de transmisión	La frecuencia máxima de salida es la frecuencia de salida máxima permitida del inversor y la aceleración de referencia/ Configuración de desaceleración
F0.07	Frecuencia límite superior	50.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Máximo {0.1, [F0.07]} ~ [F0.05]	La frecuencia de operación no puede exceder esta frecuencia
F0.08	Frecuencia límite inferior	0.0Hz	0.0 ~ límite superior y frecuencia limitada	La frecuencia de operación no puede ser menor que la frecuencia
F0.09	Tiempo de aceleración	Configuración del dispositivo	0.1~999.9 S 0.4~4.0 Kw	El tiempo requerido para que el inversor acelere desde la frecuencia cero a la frecuencia máxima de salida
F0.10	Tiempo de desaceleración		7.5S ~ 7.5 Kw 15.0S	El tiempo requerido para que el inversor disminuya de la frecuencia de salida máxima a la frecuencia cero
F0.11	Capacidad de elevación de par	Configuración del dispositivo	0.0~30.0 %	Elevación de par manual, y establecido para 0.0 Si se requiere un aumento de par alto, este valor se establece en un porcentaje del voltaje nominal del motor

F0.12	Frecuencia de corte de elevación de par	15.0 Hertz, frecuencia de transmisión	0.0~50.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Esto se establece en el punto de frecuencia de corte de elevación para el aumento de par manual
F0.13	Configuración de frecuencia de portadora	Configuración del dispositivo	3.0~8.0 Miles de hercios: 0.4 ~ 3.0 Miles de kilovatios 4.0kHz 4.0 ~ 7.5kW 3.0kHz	En el caso de una operación silenciosa, la frecuencia de la portadora se puede aumentar adecuadamente para cumplir con los requisitos, pero aumentar la frecuencia de la portadora aumentará la generación de calor del inversor.

Parámetro	Nombre de la empresa	Valor predeterminado de fábrica	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.14	Modo de parada	0	0~1	0: Reduzca la velocidad a detener 1: detener libremente
F0.15	Configuración de frecuencia de conexión	10.0 Hertz, frecuencia de transmisión	0.0 ~ límite superior y frecuencia limitada	Establecer la frecuencia de trotar
F0.16	Voltaje de límite inferior de entrada AI1	0.00V	0.00~5.00 V/0.00 ~ 2 0.00mA	Establezca los límites superior e inferior de voltaje o corriente AI1
F0.17	Voltaje de límite superior de entrada AI1	5.00V	0.0 ~ 5.0V	
F0.18	El límite inferior de AI1 corresponde a la configuración	0.0%	-100.0%-100.0%	Establezca los límites superior e inferior de AI1, que corresponden al porcentaje de frecuencia superior [F0.06]
F0.19	El límite superior de AI1 corresponde a la configuración	100.0 %	0.1 ~ valor de frecuencia a F2	0: terminal de control de ralentí 1: control de trote hacia adelante 2: control de trote inverso 3: Control directo (FWD) 4: Control inverso (REV) 5: control de operación de tres líneas 6: control de estacionamiento libre 7: entrada de señal de parada externa (parada) 8: entrada de señal de reinicio externo (RST) 9: falla externa a menudo abre la entrada
F0.20	Terminal de entrada X1 Función	3	0~23	10: comando de aumento de frecuencia (UP)
F0.21	Terminal de entrada X2 Función	4	0~23	11: comando de descenso de

F0.22	Terminal de entrada X3 Función	7	0~23	frecuencia (abajo) 13: Opción de velocidad múltiple S114: Opción de velocidad múltiple S215: Opción de velocidad múltiple S316: Ejecutar canal de comando forzado a convertirse en terminal 17: Reservas 18: Reservas 19: Frecuencia a AVI 20: la frecuencia cambia a frecuencia digital 1
F0.23	Terminal de entrada X4 Función	0	0~23	

Parámetro	Nombre de la empresa	Valor predeterminado de fábrica	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.24	Reservas	0	-	21: Conmutación de frecuencia a frecuencia digital 2 22: Reservas 23: relé 24: seleccione la velocidad 1 y ejecute 25: seleccione la velocidad 2 y ejecute 26: apagado a múltiples velocidades (solo para funciones 24 y 25)
F0.25	Configuración de salida Y1	0	0~20	0: ralentí 1: El inversor está funcionando 2: falla del inversor 3: la configuración de entrada 23 es válida 4: señal de llegada de control de frecuencia (FAR) 5: Señal de detección de nivel de frecuencia (FDT) 6: Nivel de prealarma de sobrecarga del inversor 7: Retraso de prealarma de sobrecarga del inversor ~ 20: reservado
F0.26	Configuración de salida R	2	0~20	
F0.27	R retraso de apagado	0.0s	0.0~255 .0s	El retraso entre el estado R del relé también cambia la salida
F0.28	R Desconectar cuando se retrasa			
F0.29	La frecuencia alcanza el FAR Rango de detección	5.0Hz	0.0Hz ~ 1 5.0Hz	Frecuencia de salida Dentro del ancho de detección positivo y negativo de la frecuencia establecida, el terminal emite una señal válida (bajo nivel)

F0.30	Fdt Configuración horizontal	10.0 Hertz , frecuencia de transmisión	0.0H Z ~ límite superior de frecuencia	
F0.31	Valor de retardo FDT	1.0Hz	0.0~30.0 Hertz, frecuencia de transmisión	

Parámetro	Nombre de la empresa	Valor predeterminado de fábrica	Pre-minería Area	Contenido del proyecto
F0.32	Arriba y abajo Ajuste la frecuencia	10.0	0.0 ~ 50.0 Hertz /segundo	Establecer arriba y abajo Ajustar la tasa de frecuencia
F0.33	Elección del potencial del terminal	0	0 ~ 1fh	0: modo de nivel eléctrico 1: modo disparador
F0.34	Terminales Factor de filtro de entrada	10	0 ~ 9999	Establecer el coeficiente del filtro de entrada del terminal
F0.35	Terminales Ingreso la lógica	0	0 ~ 1fh	Establecer la configuración lógica de entrada del terminal
F0.36	Versión de versión Modo de control terminal	0	0 ~ 3	0: modo de control de dos líneas 1 1: modo de control de dos líneas 2 2: modo de control de tres líneas 1 3: modo de control de tres líneas 2
F0.37	La elección de la prueba de función del terminal, ubicada Encendido	0	0 ~ 1	0: el comando de ejecución del terminal no es válido en el arranque 1: el comando de ejecución del terminal es válido al arrancar
F0.38	Frecuencia de múltiples velocidades 1	5.0Hz	Frecuencia límite superior negativa ~ techo Frecuencia de trabajo	Establezca la frecuencia en forma de ciclo de velocidad 1

F0.39	Frecuencia de múltiples velocidades 2	10.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Frecuencia a límite superior negativa ~ techo Frecuencia de trabajo	Establezca la frecuencia en el ciclo de velocidad 2
F0.40	Frecuencia de múltiples velocidades 3	15.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Frecuencia a límite superior negativa ~ techo Frecuencia de trabajo	Establezca la frecuencia con el ciclo de velocidad 3

Parámetros de parámetro	Nombre de la empresa	Defectos del factor t	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.41	Frecuencia de múltiples velocidades 4	25.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Frecuencia a límite superior negativa ~ techo Frecuencia de trabajo	Establezca la frecuencia en forma de ciclo de velocidad 4
F0.42	Frecuencia de múltiples velocidades 5	35.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Frecuencia a límite superior negativa ~ techo Frecuencia de trabajo	Establezca la frecuencia en el periodo de velocidad 5
F0.43	Frecuencia de múltiples velocidades 6	45 Hz	Frecuencia a límite superior negativa ~ techo Frecuencia de trabajo	Establezca la frecuencia con el ciclo de velocidad 6
F0.44	Frecuencia de múltiples velocidades 7	50.0 Hertz, frecuencia de transmisión	Frecuencia a límite superior negativa ~ techo Frecuencia de trabajo	Establezca la frecuencia en el periodo de velocidad 7

		ón		
F0.45	Tiempo de aceleración 2	10.0s	0.1~999.9 S0.4 ~ 4.0 Miles de kilovatios	Establecer el tiempo de aceleración y desaceleración 2
F0.46	Tiempo de desaceleración 2		10.0s5 .5 ~ 7.5 Kw 15.0s	

Parámetros de parámetro	Nombre de la empresa	Defectos del factor t	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.47	Tiempo de aceleración de trote	Configuración del dispositivo	0.1~255.0s 0.4~4.0 kW 10.0S	Establezca el tiempo de aceleración y desaceleración del trote
F0.48	Tiempo de desaceleración al correr		5.5~22 kilovatios 15.0S	
F0.49	Tensión nominal del motor	Configuración del dispositivo	0 ~ 500V: 380V 0 ~ 250V: 220V	Configuración de parámetros del motor
F0.50	Frecuencia nominal del motor	50.0 Hertz, frecuencia de transmisión	1.0~999.9 Hertz, frecuencia de transmisión	
F0.51	Velocidad nominal del motor	Configuración del dispositivo	0~60000 Velocidad del motor	
F0.52	Corriente nominal del motor	Configuración del dispositivo	0.1~999.9 A	
F0.53	Corriente sin carga del motor	Configuración del dispositivo	0.1~999.9 A	
F0.54	Resistencia del estator del motor	Configuración del dispositivo	0.001~20.000σ	Establecer la resistencia del estator del motor

		tivo		
F0.55	Compensación deslizante	0	0~1	0: inválido 1: válido
F0.56	Factor de protección de sobrecarga del motor nt	100%	0% ~200%	El factor de protección de sobrecarga del motor es el valor de corriente nominal del motor y el porcentaje de corriente de salida nominal del inversor.
F0.57	Nivel de protección eléctrica general subterránea	180/ 360V	50-280/ 50-480V	Este código de función específica el límite inferior de voltaje permitido por el bus de CC durante el funcionamiento normal del inversor

Parámetro	Nombre de la empresa	Coefficiente de falla It	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.58	N factores de límite de voltaje en el reductor	1	0: cerrado, 1 ~ 255	Este parámetro se usa para ajustar la capacidad del inversor para suprimir la sobretensión durante la desaceleración.
F0.59	Límite fotovoltaico o excesivo	375/790V	350-400/660-850V	El nivel de límite de sobretensión define el voltaje de funcionamiento de la protección de pérdida de sobretensión
F0.60	Coefficiente de limitación de corriente de aceleración	10	0: cerrado, 1 ~ 99	Este parámetro se usa para ajustar la capacidad del inversor para suprimir la sobrecorriente durante la aceleración.
F0.61	Coefficiente de limitación de corriente de velocidad constante	0	0: cerrado, 1 ~ 10	Este parámetro se usa para ajustar la capacidad del inversor para suprimir la sobrecorriente a velocidad constante.
F0.62	Nivel de límite actual	180%	50% ~ 250%	El nivel de límite de corriente define el umbral de corriente para la operación de límite de corriente automática, que se establece en relación con el porcentaje de corriente nominal Inversor .
F0.63	Inicialización de parámetros	0	0~1	0: sin operación Los parámetros del inversor leen y escriben el estado normal. Valor de configuración del código de función.

F0.63	Inicialización de parámetros	0	0~1	<p>Si se puede cambiar, el estado de configuración de la contraseña del usuario y el estado de funcionamiento actual del inversor.</p> <p>1: Restaure la configuración de fábrica Todos los parámetros de usuario se restaurarán a la configuración de fábrica de acuerdo con el modelo.</p>
-------	------------------------------	---	-----	--

Parámetros de parámetro	Nombre de la empresa	Defectos del factor t	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.64	La elección de la pantalla de interfaz principal	10	00 ~ hora	Es decir, seleccione la corriente de salida d-04, el elemento de visualización predeterminado de la interfaz de supervisión principal es el valor de corriente de salida actual durante la operación. Diez LED: parámetros de monitoreo de selección de tiempo de inactividad. Puede cambiar el elemento de monitoreo de la pantalla de la interfaz principal Al cambiar el valor de configuración de este código de función. Por ejemplo, al establecer los diez bits de F0.62 en 8, es decir, seleccionar la temperatura del módulo d-08, la interfaz de supervisión principal muestra de forma predeterminada la temperatura actual del módulo en el momento del apagado. Conserva cientos de lugares: Reservas
F0.65	Selección de pantalla auxiliar	34	00 ~ hora	Una ubicación de LED: selección de parámetros de monitoreo en estado de funcionamiento Diez LED: apague la selección de parámetros de monitoreo de estado Cientos de LED
F0.66	Valor de compensación de voltaje de n	0	0-1	0: inválido 1: efectivo

Param eter	Nombre de la empresa	Defect os de factor es T	Área de minas disuasori as	Contenido del proyecto
F0.67	Factor de detección de protección de pérdida de fase de salida	2.00	0.00~20.00	Cuando la relación entre el valor máximo y el valor mínimo de la corriente de salida de la línea trifásica es mayor que el coeficiente y la duración es superior a 6 segundos, el inversor informa la falla de desequilibrio de la corriente de salida ETUN
F0.68	Nivel de prealarma de sobrecarga del inversor	120%	0~150%	Umbral de corriente de la acción de prealarma de sobrecarga del inversor, valor de configuración relativo a la corriente nominal del inversor.
F0.69	Retraso de prealarma de sobrecarga del inversor	5.0s	0.0 ~ 15.0s	La duración de la demora entre la corriente de salida del inversor es mayor que el nivel de prealarma de sobrecarga (F0.68) y la señal de prealarma de sobrecarga de salida.
F0.70	Función de regulación del motor	0	0~1	0: inválido 1: ajuste estático
F0.71	Contra seña de usuario	0	0~9999	Establezca cualquier número distinto de cero, espere 3 minutos o después de que el apagado surta efecto
F0.72	Configuración de la tecla de operación de trabajo	0	0~3	0: trotar 1: Interruptores de avance y retroceso 2: borre la configuración de frecuencia de la tecla/tecla 3: ejecución inversa (en este punto, la clave de ejecución predeterminada es "adelante")

F0.73	Proteína de fosfolípidos Configuración de funciones	0	00~12	Ubicación del usuario LED: modo de suspensión PID 0: deshabilitado 1: hibernación normal 2: sueño Lo mismo que la configuración de parámetros
-------	--	---	-------	---

Parámetro	Nombre de la empresa	Defectos del factor t	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
				<p>Cuando el modo de suspensión se selecciona como 0, si el valor de retroalimentación PID es En el rango de configuración F0.85, mantenga el tiempo de retraso del sueño, en la interferencia con el sueño. Cuando el valor de retroalimentación es menor que el umbral de activación (la polaridad PID es positiva), despierte inmediatamente la posición del LED diez: selección de desconexión de retroalimentación PID 0: deshabilitado 1: habilitado Cien LED: miles de LED reservados: reservados</p>
F0.74	Configuración de presión	0.00	0.00 años (MPa Kg) ~ rango del sensor	Use el teclado para establecer un número dado de controles PID
F0.75	Rango de trabajo del sensor	10.00	0.00 ~ 90.00 (MPa, Kg)	Establecer el rango máximo del sensor
F0.76	Ganancia proporcional P	2.00	0.01 ~ 5.00	La velocidad de ajuste PID se establece mediante dos parámetros, ganancia proporcional P y tiempo integral Ti. Si desea una velocidad más alta, debe aumentar la ganancia proporcional P y reducir el tiempo de integración; Si desea velocidades más bajas, reduzca la ganancia proporcional P y aumente el tiempo de integración. En condiciones normales, no establecemos el tiempo derivado.

Parámetro	Nombre de la empresa	Defectos del factor t	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.77	Tiempo integral Ti	6.0 s	0.1 ~ 50.0s	
F0.78	Umbral Estado de sueño	E 100.0%	0.0~150.0%	Si el valor de retroalimentación real es mayor que el valor establecido y la frecuencia de salida del inversor alcanza la frecuencia de reposo Después del tiempo de retardo especificado por F0.79, el inversor entrará en hibernación (es decir, operación de velocidad cero); Este valor es el porcentaje del valor de configuración PID.
F0.79	Tiempo de sueño	100.0s	0.0~999.9	Establecer el tiempo de sueño
F0.80	Umbral Noticias despertadas	N 90.0%	0.0~150.0%	Si el valor de retroalimentación es menor que el valor establecido, el inversor se dormirá después de esperar el tiempo de retardo definido por F0.81, que es el porcentaje de la configuración PID.
F0.81	Tiempo de espera retrasado	1.0 s	0.0~999.9	Establecer el retraso de tiempo de espera
F0.82	Comentarios	1.00	0.01~10.0	Esta función ajusta la señal del canal de retroalimentación cuando el canal de retroalimentación no coincide con el canal de configuración.

Parámetro	Nombre de la empresa	Defectos de factores	Área de minas disuasorias	Contenido del proyecto
F0.83	Valor de detección de desconexión de retroalimentación	0.0%	0.0~100.0%	Este valor es el porcentaje de la cantidad dada en el PID. Cuando el valor de retroalimentación PID continúa siendo menor que el valor de detección de desconexión de retroalimentación. El inversor llevará a cabo la acción de protección adecuada. Cuando F0.83 = 0.0%, este valor no es válido.
F0.84	Tiempo de detección de desconexión de retroalimentación	10.0s	0.1~999.9	Cuando se produce la desconexión de retroalimentación, el retraso antes de la acción de protección.
F0.85	Límite de desviación de retroalimentación al ingresar	0.5%	0.0~20.0%	Este parámetro de función solo es efectivo para interferir con el modo de suspensión.
F0.86	Frecuencia de sueño	0.0	0.0 ~ frecuencia de límite de la bomba.	Establecer la frecuencia de sueño
Parámetros de operación básicos del grupo F1				
F1.00	Contraseña del fabricante		1~9999	El sistema establece una contraseña especial
Grupo d-grupo de parámetros de monitoreo				
Parámetros de	Nombre de la empresa		Alcance del trabajo	El número

parámetro			mínimo de unidades
D-00	Frecuencia de salida (Hz) Establecer	0.0 ~ 999.9Hz	0.1Hz
D-01	Establecer la frecuencia (Hz)	0.0 ~ 999.9Hz	0.1Hz
D-02	Voltaje de salida (V)	0 ~ 999V	1V
D-03	Voltaje del bus (V)	0 ~ 999V	1V

D-04	Corriente de salida (A)	0.0 ~ 999.9A	0.1A
D-05	Estado de entrada del terminal	0 ~ 1fh	0
D-06	Estado de salida del terminal	0 ~ fh	0
D-07	Entrada analógica AII (V/mA)	0.00 ~ 5.00 V/20.00m A	0.00
D-08	Temperatura del módulo (°C)	0.0~132.3°C	0.0
D-09	Fecha de actualización del software (año)	2010~2026	2020
D-10	Fecha de actualización del software (mensual, día)	0~1231	0709
D-11	Último código de falla	0~14	0
D-12	Código de falla actual	0~14	0
D-13	Frecuencia de salida en la última falla (Hz)	0.0 ~ 999.9Hz	0.0Hz
D-14	Corriente de salida en la última falla (A)	0.0 ~ 999.9A	0.0V
D-15	Voltaje del bus (V) en la última falla	0 ~ 999V	0V
D-16	Version de software	1.00~99.99	1.00
D-17	Modelo de planta de energía	0.10 ~ 99.99kW	Equipo de prueba
D-18	Velocidad del motor (rpm)	0 ~ 60000rpm	Configuración del dispositivo

Grupo E-código de falla

Código de falla	Nombre de la empresa	Causa de la falla	Método de solución de problemas
	Acclerar	El tiempo de aceleración es demasiado corto	Aumenta el tiempo de aceleración

Eoc1	el exceso de iones	La potencia del inversor es demasiado pequeña	Usa una frecuencia Convertidor con mayor nivel de potencia
		Configuración de curva de conversión de frecuencia o configuración de elevación de par incorrecta	Ajuste la curva de voltios o el aumento de par
Eoc2	Fuera del alcance de la implementación Punto de desaceleración de iones	El tiempo de aceleración es demasiado corto	Aumenta el tiempo de aceleración
		La potencia del inversor es demasiado pequeña	Use un inversor con un nivel de potencia más grande

Código de falla	Nombre de la empresa	Causa de la falla	Método de solución de problemas
Eoc3	Exceder el límite durante la operación de velocidad constante	El voltaje de la red es bajo	Verifique la potencia de entrada
		La carga cambia o es anormal	Verifique la carga o reduzca los cambios de carga
		La potencia del inversor es demasiado pequeña	Use un inversor con un nivel de potencia más grande
Ehu1	Edad de sobretensión Durante la velocidad de aceleración	Voltaje de entrada anormal	Verifique la potencia de entrada
		Reinicia el motor rotativo	Establecer para comenzar después del freno de CC
Ehu2	Reduzca la velocidad de la edad de sobretensión	El tiempo de desaceleración es demasiado corto	Aumenta el tiempo de desaceleración
		Voltaje de entrada anormal	Verifique la potencia de entrada
Ehu3	Edad de sobretensión durante la operación de velocidad constante	Voltaje de entrada anormal	Verifique la potencia de entrada
Ehu4	Edad de sobretensión Cerrar	Voltaje de entrada anormal	Verifique el suministro de voltaje de la fuente de alimentación

Elu 0	El siguiente número en operación	-	-
E-oh1	Fenómeno de sobrecalentamiento o de radiador	La temperatura ambiente es demasiado alta	Reducir la temperatura ambiente
		Daño del ventilador	Cambiar el ventilador
		Conducto bloqueado	Dragar el conducto
Eol1	Frecuencia y convertidor	La curva de conversión de frecuencia no está configurada correctamente O aumento de par	Ajuste la curva de voltaje del inversor, o Torque
		El voltaje de la red es demasiado bajo	Verifique el voltaje de la red

	Sobrecarga	El tiempo de aceleración es demasiado corto	Aumenta el tiempo de aceleración
		Sobrecarga del motor	Use un inversor con un nivel de potencia más grande
Dos 2	Sobrecarga del motor	Configuración de curva de conversión de frecuencia o configuración de elevación de par incorrecta	Ajuste la curva de voltios o el aumento de par
		El voltaje de la red es demasiado bajo	Verifique el voltaje de la red
		El apagado del motor o el cambio repentino de carga es demasiado grande	Verifica la carga
		El coeficiente de protección de sobrecarga del motor no está configurado correctamente	Establezca correctamente el coeficiente de protección de sobrecarga del motor
Electrónico	El equipo externo falla	El terminal de entrada de falla del dispositivo externo está cerrado	Desconecte el terminal de entrada de falla del dispositivo externo, solucione el problema (preste atención para verificar el motivo)
Piel eléctrica	Protector de fosforos Información de retroalimentación	Circuito de retroalimentación PID suelto	Verifique la conexión de retroalimentación
		La cantidad de retroalimentación es menor que el valor de detección desconectado	Ajuste el umbral de entrada de detección
Parte eléctrica	Falla de detección actual	Falla del circuito de muestreo actual	Servicio al fabricante
		Falla de energía auxiliar	

Ingeniero Electrónico	General eléctrico M errores de lectura y escritura	Falla EEPROM	Servicio al fabricante
E-lp	Pérdida de fase de salida		

6. Aplicación

(1) Control de suministro de agua a presión constante basado en convertidor de frecuencia

A: control del manómetro de contacto eléctrico (el método de control más simple)

Use un manómetro de punto de contacto eléctrico para controlar la presión del agua. Solo necesita conectar 2 cables, uno de la aguja verde y el otro de la aguja negra, respectivamente, a la parte superior de los 3 terminales del manómetro de contacto eléctrico 2 (algunas de las tablas de contacto eléctrico pueden ser diferentes). Cuando la presión del agua es baja, la aguja negra está debajo de la aguja verde y el convertidor de frecuencia está en un estado de arranque acelerado. Cuando la presión del agua es demasiado alta, la aguja negra se encuentra en la parte superior de la aguja verde y el convertidor de frecuencia se detiene. Muy simple, muy fácil de mantener.

Los pasos de depuración del inversor son los siguientes:

- ① Conecte las dos líneas del manómetro de contacto eléctrico, una línea de la señal de arranque a X1 y la otra línea a GND (sin distinguir entre positivo y negativo, configure todos los parámetros y conecte la señal de arranque).
- ② Establezca el parámetro F0.01 = 1, seleccione el terminal externo para iniciar el control.
- ③ Ajuste la perilla de control de velocidad en el panel al máximo.
- ④ Configuración de parámetros del inversor: F0.20 = 3 (predeterminado), F0.09 = 60, F0.10 = 60, F0.37 = 1

Después del arranque se puede iniciar automáticamente. Si no se inicia, puede usar el cable para conectar directamente X1 y GND para ver si se inicia. Si aún falla, hay un problema con la configuración interna del inversor. Si se puede iniciar, se indica una tabla de contacto eléctrico externo o falla del circuito. Puede verificar si los dos cables en el contacto eléctrico están conectados. Si la aguja negra es más baja que la aguja verde, debe estar conectada, si la aguja negra es más alta que la aguja verde, debe estar desconectada.

(2) Control de modo de ajuste de doble velocidad

Requisitos del equipo: utilice la perilla del potenciómetro para ajustar la velocidad cuando gire hacia adelante y use la operación de baja velocidad a múltiples velocidades cuando gire hacia atrás.

① Configuración de Parameter: F0.02 = 1, F0.03 = 3, F1.17 = 10 (velocidad inversa 10HZ)

① Conexión: las tres líneas del potenciómetro están conectadas a GND, AVI, +10 V, señal de rotación directa conectada a X1, GND, señal inversa conectada a X2, GND, X2, X3 cortocircuito (ajuste inverso de velocidad múltiple 1 al mismo tiempo establecer la frecuencia).

(3) Dispositivo de control de gancho

Equipo que requiere control de trote:

① Configuración de parámetros: F0.02 = 1, F2.15 = 1 (correr hacia adelante), F2.16 = 2 (correr hacia atrás), la frecuencia del punto de avance se da por el parámetro F1.09, y la frecuencia dinámica se da por el parámetro F1.10. El tiempo de aceleración por fricción se establece mediante el parámetro F1.11, el tiempo de desaceleración por el parámetro F1.12.

① Cableado: señal de trote hacia adelante conectada a GND y X3, y La señal de respuesta inversa está conectada a GND y X4.

(4) Par insuficiente a baja velocidad (velocidad de rotación débil)

Ajuste el parámetro F0.14, ajuste gradualmente de pequeño a grande. No ajuste demasiado desde el principio. Si el ajuste es demasiado grande, la falla de sobrecorriente OC puede ser reportada.

Ajuste el parámetro F0.15, que es la frecuencia de corte del aumento de par.

Servicio para proporcionar valor, calidad para crear gloria

Para el cliente:

Gracias por usar nuestros productos. Para asegurarse de obtener el mejor servicio posventa de mi empresa, lea los siguientes términos y trate los asuntos relacionados.

1. Garantía del producto

Cualquier falla que ocurra bajo uso normal según los requisitos de uso.

2. Garantía del producto

El período de garantía de este producto es dentro de los 12 meses a partir de la fecha de entrega. Después de la garantía se implementarán servicios de soporte técnico a largo plazo.

3. Cobertura no garantizada

Cualquier daño causado por factores humanos, desastres naturales, extracción de agua, destrucción externa, ambiente hostil, etc. Violación de los requisitos de uso y desmontaje, modificación y mantenimiento del inversor no autorizado, como un abandono automático del servicio de garantía.

4. Compre productos de intermediarios

Para comprar un producto de un distribuidor o agente, el producto debe ponerse en contacto con el distribuidor o agente.

Guarde este manual adecuadamente para su necesidad.